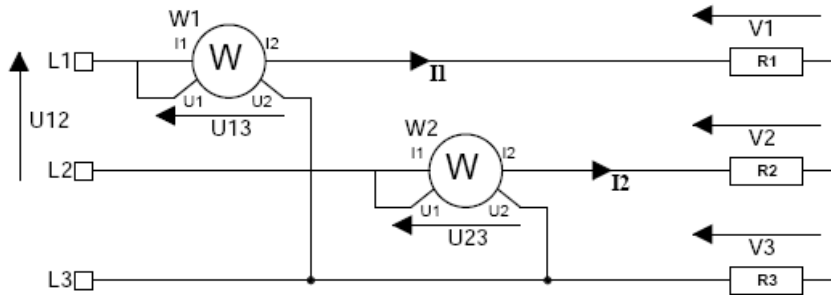


METHODE DES 2 WATTMETRES

Cas N°1 : Récepteur résistif équilibré couplé en étoile :

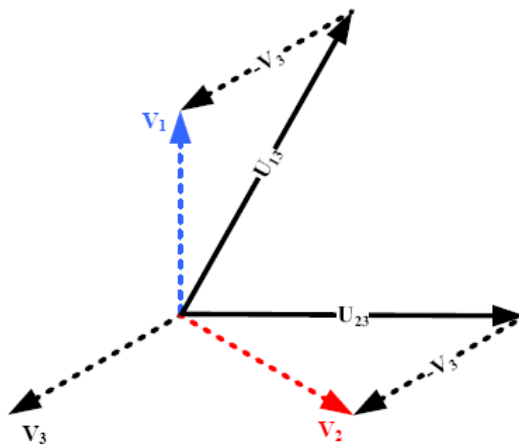
La méthode des 2 wattmètres consiste à mesurer la puissance active totale consommée par un récepteur suivant le schéma de montage ci-dessous :

- Le wattmètre W1 est soumis à I_1 et U_{13} : il mesure $P_1 = U_{13} I_1 \cos(\angle U_{13}, I_1)$
- Le wattmètre W2 est soumis à I_2 et U_{23} : il mesure $P_2 = U_{23} I_2 \cos(\angle U_{23}, I_2)$

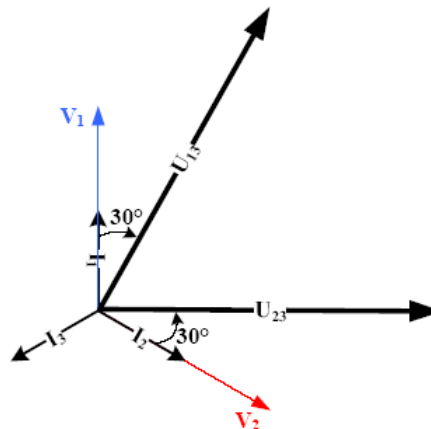


➤ La puissance totale consommée par les 3 résistances est $P = W1 + W2$

Validons la méthode : Construisons les vecteurs tensions simples V_1 , V_2 et V_3 et les tensions composées U_{12} et U_{23}



Construisons les courants I_1 , I_2 et I_3 en phase avec les tensions simples V_1 , V_2 et V_3 : on remarque que les courants sont déphasés de 30° par rapport à U_{13} et U_{23} .



METHODE DES 2 WATTMETRES

Les puissances mesurées par W1 et W2 sont :

- $P_1 = U_{13} I_1 \cos 30$
- $P_2 = U_{23} I_2 \cos 30$
- avec $\cos 30^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}$ (valeur exacte) = 0,866 (en valeur approchée)
- $U_{12} = U_{23}$
- $I_1 = I_2$ car la charge est équilibrée

La valeur de la puissance totale P_{TOT} est alors $P_1 + P_2 = \frac{2UI\sqrt{3}}{2} = \sqrt{3} UI$

La méthode est validée car $P_{TOT} = \sqrt{3} UI \cos \varphi$ avec $\cos \varphi = 1$ car le circuit est résistif

Cas N°2 : Cas général d'un récepteur inductif couplé en étoile (moteur asynchrone triphasé)

Le schéma est identique au précédent: les résistances sont remplacées par les 3 enroulements du moteur couplés en étoile.

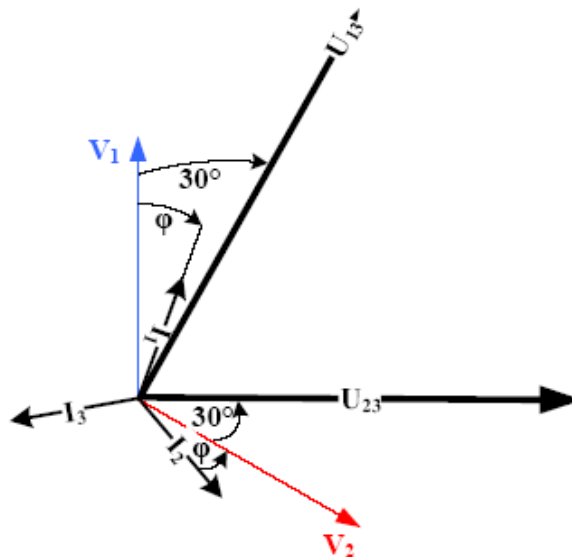
Construisons les courants I_1 , I_2 et I_3 déphasés de φ° en retard sur les tensions simples V_1 , V_2 et V_3 :

- Le déphasage de I_1 par rapport à U_{13} est donc $(30 - \varphi)$
- Le déphasage de I_2 par rapport à U_{23} est $(30 + \varphi)$

Les puissances mesurées par W1 et W2 sont :

- $P_1 = U_{13} I_1 \cos (30 - \varphi) = UI \cos (30 - \varphi)$ avec $\cos (30 - \varphi) = \cos 30 \cos \varphi - \sin 30 \sin \varphi$ (voir cours de maths)
- $P_2 = U_{23} I_2 \cos (30 + \varphi) = UI \cos (30 + \varphi)$ avec $\cos (30 + \varphi) = \cos 30 \cos \varphi + \sin 30 \sin \varphi$

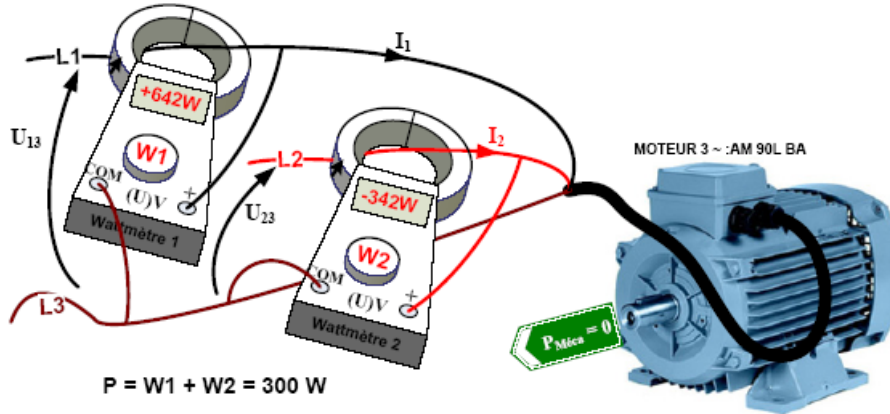
La valeur de la puissance totale P_{TOT} est alors $P_1 + P_2 = 2UI \cos 30 \cos \varphi = \sqrt{3} UI \cos \varphi$



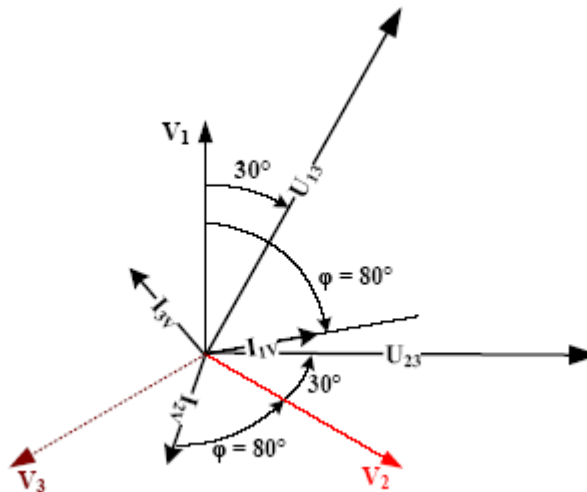
METHODE DES 2 WATTMETRES

A. Cas N°3 : Moteur asynchrone triphasé AM 90 LBA [Moteur référencé AM 90L BA](#)

➤ Essai à vide : $U = 400V$ $I_{vide} = 2,5 A$ $\varphi = 80^\circ$ non donné



➤ Construction vectorielle de l'essai à vide



W1 mesure : $P1 = U_{13} I_1 \cos (30 - \varphi) = U_{13} I_1 \cos (30 - 80) = 400.2,5.\cos(-50^\circ) = 642 W$

W2 mesure : $P2 = U_{23} I_2 \cos (30 + \varphi) = U_{23} I_2 \cos (30 + 80) = 400.2,5.\cos(110^\circ) = -342 W$

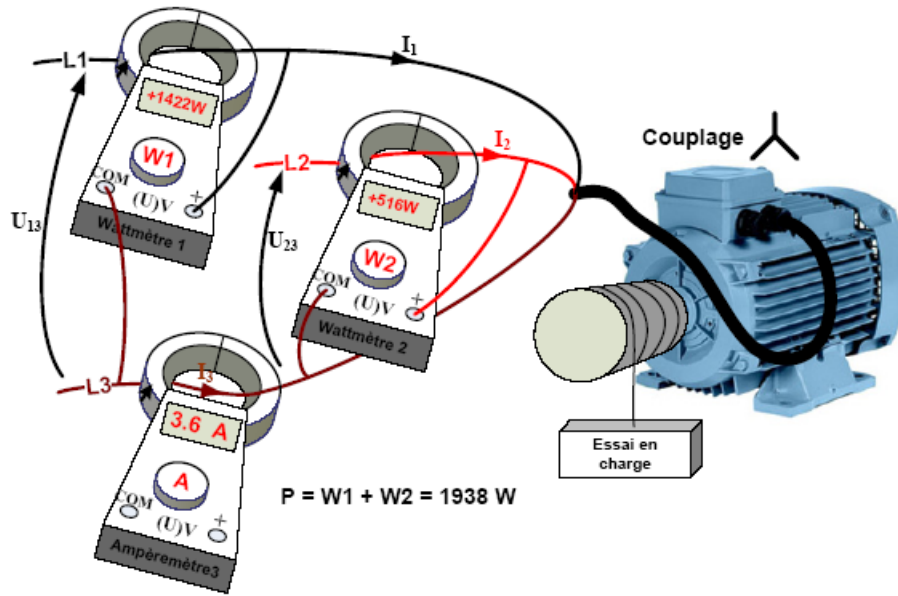
Remarques : Lorsqu'on mesure la puissance absorbée à vide par un moteur asynchrone, on observe que la puissance mesurée par W2 est négative : mais la puissance totale $P_1 + P_2$ reste évidemment positive.

- Ce phénomène se produit lorsque $\varphi > 60^\circ$: dans ce cas W2 est $P_2 = U_{23} I_2 \cos (30 + \varphi) < 0$ et $P_1 > 0$
- Lorsque $\varphi = 60^\circ$: $P_2 = U_{23} I_2 \cos (30 + 60) = 0$ et $P_1 > 0$
- Lorsque $\varphi < 60^\circ$: $P_2 = U_{23} I_2 \cos (30 + \varphi) > 0$ et $P_1 > 0$

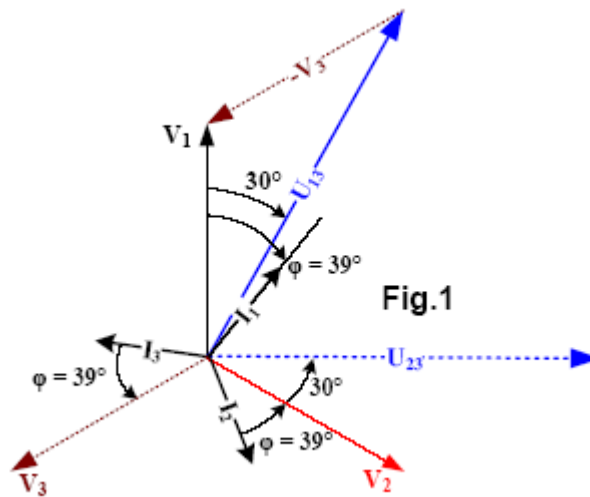
Lorsque le moteur est chargé progressivement les courants « tournent » dans le sens inverse des aiguilles d'une montre par rapport aux tensions simples et composées.

METHODE DES 2 WATTMETRES

➤ Essai en charge : Fig.1 $\cos\varphi = 0,77$ $\varphi = 39^\circ$



➤ Construction vectorielle de l'essai en charge



$$W1 \text{ mesure : } P1 = U_{13} I_1 \cos(30 - \varphi) = U_{13} I_1 \cos(30 - 39) = 400.3,6.\cos 9^\circ = 1422 \text{ W}$$

$$W2 \text{ mesure : } P2 = U_{23} I_2 \cos(30 + \varphi) = U_{23} I_2 \cos(30 + 39) = 400.3,6.\cos 69^\circ = 516 \text{ W}$$